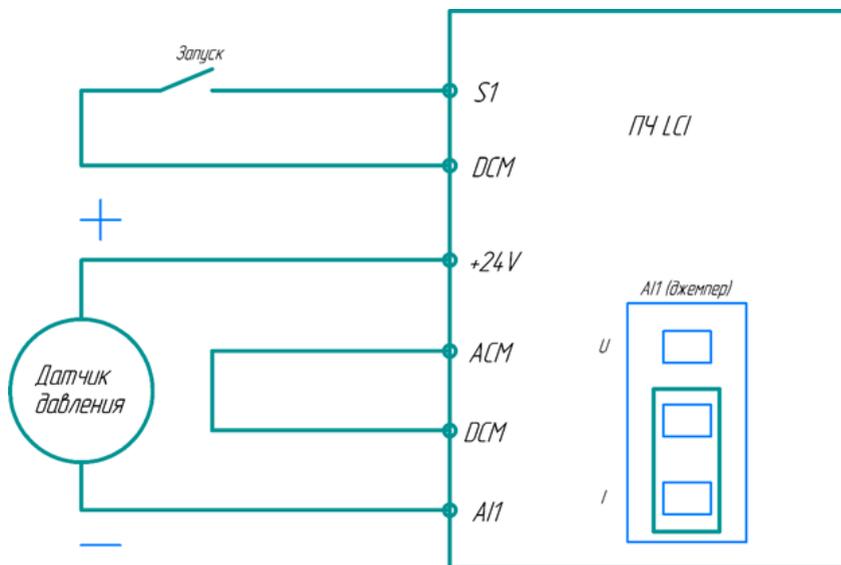


### Схема подключения



### Настройки для работы ПЧ для режима постоянного давления воды

Функц. код	Название функции	Значение	Описание
F00.01	Вариант работы в режиме управления	0	Управление с панели
		1	Управление с клемм (с S1) (при подаче питания и замкнутой клемме S1 с DCM происходит автоматический перезапуск)
F00.05	Нижняя предельная частота	От 25.00 до 35.00	Гц (значение устанавливается в соответствии с фактическими условиями эксплуатации)
F00.06	Вариант источника задания частоты А	8	ПИД-управление
F00.12	Время разгона	20.00	Значение устанавливается в секундах в соответствии с фактическими условиями эксплуатации
F00.13	Время замедления	20.00	Значение устанавливается в секундах в соответствии с фактическими условиями эксплуатации
F10.00	Источник опорного сигнала ПИД-управления	0	Цифровой опорный сигнал в параметре F10.01

F10.01	Значение опорного сигнала ПИД-управления	5.0	Значение устанавливается в Бар исходя из фактических условий эксплуатации (требуемое давление)	
F10.02	Источник сигнала обратной связи ПИД-управления	0	Аналоговый вход AI1	
F10.03	Направление действия ПИД-управления	0	Прямое действие. Чем больше сигнал обратной связи, тем ниже частота (заводская установка)	
		1	Обратное действие. Чем меньше сигнал обратной связи, тем ниже частота.	
F10.04	Диапазон измерения датчика давления	10.0	Значение устанавливается в Бар исходя из фактических условий эксплуатации (диапазон давления датчика)	
F09.50	Давление выхода из спящего режима	3.0	Значение устанавливается в Бар исходя из фактических условий эксплуатации (минимальное давление системы). Когда рабочее давление становится ниже установленного значения, преобразователь частоты автоматически переходит в режим работы	
F09.51	Время задержки выхода из спящего режима	5.0	Значение устанавливается в секундах исходя из фактических условий эксплуатации.	
F09.52	Частота перехода в спящий режим	От 26.00 до 36.00	Значение устанавливается исходя из решаемых задач в виде процента от значения. Значение данного кода должно быть выше значения кода F00.05. Когда рабочая частота становится ниже установленного значения, преобразователь частоты автоматически переходит в спящий режим	
F09.53	Время задержки активации спящего режима	5.0	Значение устанавливается в секундах в соответствии с фактическими условиями эксплуатации	
F08.03	Отображение в режиме работы	H.0301	Я	опорный сигнал ПИД-управления
			Ь	Сигнал обратной связи ПИД-управления
			Н	Опорная частота
			Р	рабочая частота

F08.05	Отображение в режиме останова	H.0031	<i>Я</i>	опорный сигнал ПИД-управления
			<i>U</i>	Сигнал на входе AI1
			<i>H</i>	Опорная частота
F06.18	Минимальный входной сигнал кривой AI1	02.00 В	Выбор связи между входным сигналом с клеммы AI1 и сигналом обратной связи ПИД-управления. <b>Замечание:</b> По умолчанию установлен диапазон аналогового входного сигнала 0~10 В. Если входной сигнал – токовый в диапазоне 0~20 мА, напряжение сохраняется в диапазоне 0~10 В; если входной сигнал – токовый в диапазоне 4~20 мА, используется диапазон напряжений 2~10 В	
F02.00	Тип двигателя	--	Обычный	
F02.01	Ном. мощность двигателя	-- кВт	С шильды двигателя	
F02.02	Ном. частота двигателя	-- Гц	С шильды двигателя	
F02.03	Ном. скорость двигателя	-- об/мин	С шильды двигателя	
F02.04	Ном. напряжение двигателя	--В	С шильды двигателя	
F02.05	Ном. ток двигателя	-- А	С шильды двигателя	